DIY Remote Controler

# Needs to be done

Lidt forskelligt  
Hvilke platforme Arduino-msp430-Raspberry-beaglebone-Nycleo   
Primære kommunikation med et hc-12 modul på 433MHz  
Hvor lang forsinkelse på input fra tx input til rx output?

1. Få en led til at lyse hvis en knap holdes nede
2. Få en servo til at følge en 2-axis gyro

## En primær protokol

Så TX og RX kan snakke sammen

* Hvilke / hvor mange variabler?
* Telemetri?
* Hastighed?
* Længde af pakke?
* Error?
* Aski, hex, deci, binary?
  + Hex værdiger til div axier
* Send recive libery
* Forskællige pakker til:
  + Første værdig 4bit/en hex bestemmer type
  + Aksler / pots
  + Knapper / switch
  + div

## Reciver:

Som modtager komandore/sender telemetri

* Noget der læsser protokollen
* Hvad skal den gøre med det den modtager
* Sensor til telemetri?

## Transmitter:

* Hvilke / hvor mange input?
  1. 2 stk. 2-axis gyro
     1. 4 adc pins
  2. 9 stk. knapper (1-9 thingy / matrix) ????
     1. 9 i/o pins?
  3. 5 stk. menu knapper?
     1. 5 i/o pins?
  4. 2 stk. 3 vejs on-off-on
     1. 4 i/o pin eller 2 adc pin
     2. Hardware på knappen?
  5. 4 stk. 2 vejs on-on
     1. 4 i/o pin
  6. 4 stk. 2 vejs (on)-off-(on)
     1. 8 i/o pin eller 4 adc pin
     2. Hardware på knappen?
  7. 4 stk. potmeter
     1. 4 adc pins
  8. Total IO/ADC case 1:
     1. Maks i/o ben
     2. 8 adc
     3. 30 i/o
     4. +5 i/o til skærm
  9. Total IO/ADC case 2:
     1. Maks adc ben
     2. 14 adc
     3. 18 i/o
     4. +5 i/o til skærm
  10. Total IO/ADC case 3:
      1. Matrix af i/o pins
      2. How????
* kalibrering af inputs, inputs/range/endpoints
* Skærm?
  1. Hvis muligt
  2. Styres med menu knapper
  3. 5 i/o’s
* Speaker?
  1. Hvis det giver mening
  2. Måske senere
* Sensor?
  1. Nej atm
* Formfactor?
  1. Ala en til en kran / en plade
  2. Maybe den lille alu-kuffert
* Flere profiler / binds
  1. Boot up programmering af hc-12 modul